

GENERATÖRLER İÇİN YENİ BİR DİJİTAL KORUMA ALGORİTMASI TASARIMI

Mehmet BAYRAK

Sakarya Üniversitesi

Elektrik-Elektronik Mühendisliği Bölümü

Esentepe Kampüsü SAKARYA

bayrak@sakarya.edu.tr

Ömer USTA

İ.T.Ü. Elektrik-Elektronik Fakültesi

Elektrik Mühendisliği Bölümü

Maslak/İSTANBUL

usta@elk.itu.edu.tr

Özet: Bu çalışmada, generatorleri dengesiz arızalara ve çalışma durumlarına karşı korumak için yeni bir dijital koruma algoritması geliştirilmiştir. Geliştirilen koruma algoritması generatorun ani güçündeki sistem frekansının iki katı frekanslı sinyoidal salınımının gözlenmesi temeline dayanmaktadır. Bu salınımının genliğinin belirli değeri aşması durumunda algoritma arızanın generator içinde olup olmadığını belirlemek için negatif bileşen reaktif güçün akış yönüne bakmaktadır. Bilgisayar simülasyonları çalışmalardan geliştirilen koruma algoritmasının dengesiz iç arızalarda ani açma komutu verdiği, dengesiz dış arızalar ile dengesiz yüklenmelerde gecikmeli çalışarak yedek koruma görevi yaptığı görülmüştür.

Anahtar Kelimeler: Generatorların korunması, Dengesiz arızalar

1. GİRİŞ

Üç fazlı elektrik güç sistemlerinde dengesizliğe neden olan çok sayıda etken vardır. Dengesizlik durumunda sisteme pozitif, negatif ve sıfır bileşenler görülür. Bunlardan özellikle negatif bileşen akım ve gerilimlerin dönen makinalar üzerinde olumsuz etkileri vardır. Negatif bileşen akımlarının generatorların hava aralığında oluşturduğu döner alan pozitif bileşen akımlarının oluşturduğu alan ile aynı hızda fakat ters yöndedir. Bunun sonucunda rotor sargasında şebeke frekansının iki katı frekansta bir gerilim endüklenir ve rotor gövdesinde sirkülasyon akımları oluşur. Bu akımlar rotorun aşırı ısınmasına neden olmakta, gerekli koruma önlemlerinin alınması durumunda ise rotorda metal kısımların erimesine kadar varabilen tehlikeli sonuçlar doğabilmektedir.

Ters zaman karakteristikli negatif bileşen aşırı akım röleleri dengesiz yüklenmelere karşı korumada yaygın olarak kullanılmaktadır. Bu rölelerin negatif bileşen akım-zaman karakteristiği $I_2^2 = K$ bağıntısı ile belirlenen eğri ile verilir [1]. Generator için izin verilen maksimum negatif bileşen akımından daha düşük negatif bileşen akımı akıtan generator içerisindeki arızaları bu koruma yöntemi

algılayamamaktadır. Bu rölelerin asıl görevi dengesiz yüklenmelere karşı korumak olup, simetrik olmayan arızalara karşı yedek koruma yaparak gecikmeli çalışmaktadır.

Stator-toprak arızalarını algılamak için birkaç yöntem geliştirilmiştir. Bunlardan en eski ve en yaygın olanı diferansiyel röleler ile korumadır [2]. Fakat bu koruma yöntemi ile stator sargasının yaklaşık % 90-95'lik bir kısmı korunabilmektedir.

Direnç üzerinden topraklanmış generatorlerde stator-toprak arızalarına karşı korumada yaygın olarak topraklama direncine paralel bağlı aşırı gerilim röleleri kullanılır. Bazı durumlarda aşırı gerilim rölesi ile birlikte yedek olarak görev yapan aşırı akım röleleri de kullanılır [3]. Bu rölelerin kullanılması durumunda stator sargasının nötr noktası tarafındaki yaklaşık % 5-10'luk kısım korunamamaktadır. Nötr noktasına yakın faz-toprak arızalarını aşırı gerilim ve aşırı akım röleleri algılayamadığından, stator sargasının tamamını korumak amacıyla üçüncü harmonik gerilim röleleri ile şebeke frekansından düşük frekansta akım gönderen röleler kullanılır [4].

Generatorların stator sargasındaki arızalara karşı korunması için geliştirilen ilk dijital koruma yöntemi uyarma akımındaki 2. harmonik bileşeninin ölçülmesi ilkesine dayanmaktadır [5]. Bu koruma yönteminde arızanın generator içinde olup olmadığını belirlemek için negatif bileşen aktif güçün işaretine bakılmaktadır. Stator arızalarını algılamak için geliştirilen diğer dijital koruma yöntemi [6] ise generator ile şebekenin pozitif ve negatif bileşen modellerini kullanmaktadır. Bu koruma yönteminde ise, arızanın yeri generator ucundan ölçülen pozitif ve negatif bileşen empedanslarının işaretlerine bakılarak bulunmaktadır.

2. KORUMA ALGORİTMASININ TASARIMI

Güç ölçütlerine dayanarak geliştirilen koruma algoritmalarının [7-10] devamı olan ve dengesiz arızaları algılamak için geliştirilen yeni dijital koruma

algoritması [11,12] sistemdeki dengesizliğin varlığını ani güçteki sistem frekansının iki katı frekansta salinan sinusoidal bileşenin genligine bakarak belirlemektedir. Ani güçteki bu sinusoidal bileşenin neden kaynaklandığı ise aşağıda verilen ani güç bağıntılarıyla açıklanacaktır.

Üç fazlı sistemlerde ani güç

$$p = v_a i_a + v_b i_b + v_c i_c \quad (1)$$

bağıntısıyla verilmektedir. Üç faza ilişkin gerilim ve akımların

$$v_a = \sqrt{2} V_a \sin(\omega t)$$

$$v_b = \sqrt{2} V_b \sin(\omega t - 120^\circ)$$

$$v_c = \sqrt{2} V_c \sin(\omega t + 120^\circ)$$

$$i_a = \sqrt{2} I_a \sin(\omega t - \varphi_a)$$

$$i_b = \sqrt{2} I_b \sin(\omega t - 120^\circ - \varphi_b)$$

$$i_c = \sqrt{2} I_c \sin(\omega t + 120^\circ - \varphi_c)$$

olduğu düşünülürse yukarıdaki bağıntı

$$\begin{aligned} p &= P_a + P_b + P_c - P_a \cos(2\omega t) - P_b \cos(2\omega t + 120^\circ) \\ &\quad - P_c \cos(2\omega t - 120^\circ) - Q_a \cos(2\omega t) \\ &\quad - Q_b \cos(2\omega t + 120^\circ) - Q_c \cos(2\omega t - 120^\circ) \end{aligned}$$

biçiminde olur. Bu bağıntı düzenlenirse;

$$\begin{aligned} p &= P + P_{2a} \cos(2\omega t) + P_{2c} \sin(2\omega t) \\ &= P + P_{2m} \cos(2\omega t + \beta) \end{aligned} \quad (2)$$

elde edilir. Burada,

$$P_a = V_a I_a \cos \varphi_a \quad Q_a = V_a I_a \sin \varphi_a$$

$$P_b = V_b I_b \cos \varphi_b \quad Q_b = V_b I_b \sin \varphi_b$$

$$P_c = V_c I_c \cos \varphi_c \quad Q_c = V_c I_c \sin \varphi_c$$

$$P_{2m} = P_{2a} / \sin \beta \quad \text{ve} \quad \beta = \tan^{-1}(P_{2a} / P_{2c})$$

dir. (2) Nolu bağıntıdan görüldüğü gibi, ani güç P ortalama gücü ile sistem frekansının iki katı frekansta salinan bileşenden oluşmaktadır. Sistem dengeli olduğunda sinusoidal bileşen kaybolmakta ve ani güç ortalama güç eştir olmaktadır. Bu bağıntıdan anlaşılabileceği üzere; yalnızca dengesizlik durumunda ortaya çıkan sistem frekansının iki katı frekanlı bileşen sistemdeki dengesizliğin bir göstergesi olmaktadır.

Simetrali bileşenler yönteminin kullanılması durumunda; simetrik kaynaktan beslenen dengesiz bir

yükün bulunduğu üç fazlı sisteme akımın pozitif, negatif ve sıfır bileşen fazörlerinin,

$$I^+ = I^- \angle \beta \quad I^- = I^+ \angle \beta \quad I^0 = I^0 \angle \beta^0$$

olduğu kabul edilerek, fazlara ilişkin ani gerilimlerin v_a , v_b , v_c ve ani akımların i_a , i_b , i_c ile belirtildiği düşünülürse, ani güç bağıntısı;

$$p = \begin{bmatrix} v_a & v_b & v_c \end{bmatrix} \begin{bmatrix} i_a^+ & i_a^- & i_a^0 \\ i_b^+ & i_b^- & i_b^0 \\ i_c^+ & i_c^- & i_c^0 \end{bmatrix} = p^+ + p^- + p^0 \quad (3)$$

ile gösterilebilir. Bu bağıntı düzenlenirse,

$$\begin{aligned} p &= P^+ - 3VI^+ \cos(2\omega t + \beta^+) \\ &= P^+ - P_{2m} \cos(2\omega t + \beta^+) \end{aligned} \quad (4)$$

elde edilir [13]. Bu bağıntıdan görüldüğü gibi, pozitif bileşen akımları doğru bileşeni (*aktif güç*), negatif bileşen akımları da kaynak frekansının iki katı frekansta salinan sinusoidal bileşeni oluşturmaktadır. Sıfır bileşen akımlarının ani güçte hiçbir etkisi yoktur.

Simetrali bileşen yöntemi kullanılarak elde edilen ani güç bağıntısındaki sinusoidal bileşenin genliği nominal gücü oranlanırsa,

$$P_{2m} (\text{pu}) = \frac{3VI}{3VI} = \frac{I}{I} = I^+ (\text{pu}) \quad (5)$$

eşitliği bulunur. Bu bağıntıya göre; ani güçteki sinusoidal bileşenin birim değer cinsinden genliği, yine birim değer cinsinden, negatif bileşen akımının etkin değerine eşit olmaktadır. Bu eşitlik, sistemdeki dengesizlik derecesinin belirlenmesinde negatif bileşen akımının yerine ani güçteki sistem frekansının iki katı frekanlı bileşenin genliğinin kullanılabilmesini göstermektedir.

Geliştirilen koruma algoritması generatör ucundan ölçülen ani güçteki sinusoidal bileşenin genliğini (dengesiz güç bileşenini) ayrı Fourier dönüşümünü kullanarak

$$P_{2m} = \frac{2}{N} \sum_{n=0}^{N-1} p(n) e^{-j\frac{2\pi}{N} n} \quad (6)$$

bağıntısına göre hesaplamaktadır. Burada N bir periyottaki örnek sayısını, n ise örneklemme anını belirtir.

P_{2m} 'nin bir periyot süresince belirli bir değeri aşması durumunda algoritma dengesiz arızanın generatörün içinde mi, yoksa dışında mı olduğunu belirlemek için

$$Q^- = \frac{3}{N} \sum_{n=0}^{N-1} v^-(n - 90^\circ) i^-(n) \quad (7)$$

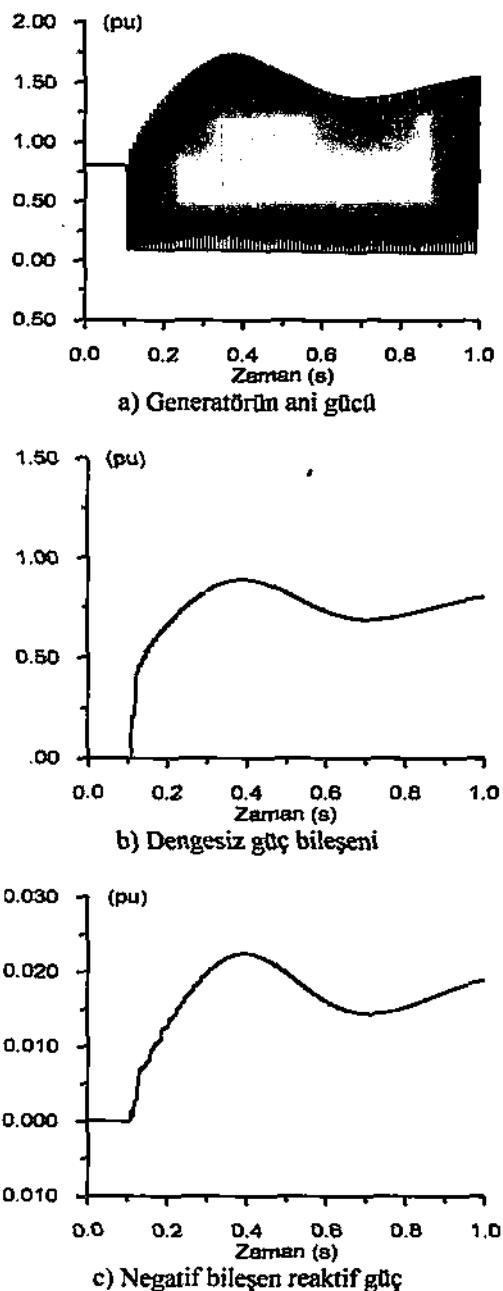
bağıntısını kullanarak negatif bileşen reaktif güçü hesaplamaktadır. Negatif bileşen reaktif gücün pozitif olması dengesiz arızanın generatörün içinde olduğunu belirtmektedir. Bu durumda algoritma ani olarak açma komutu vermektedir. Negatif bileşen reaktif gücün negatif olması, dengesiz bir dış arızanın veya dengesiz yüklenmenin sözkonusu olduğunu belirtmektedir. Bu durumda ise algoritma dengesiz güç bileşeninin karesinin integralini alır. Integratör çıkışının generatörler için izin verilen K değerinden büyük olduğu anda açma komutu verilir. Böylece dengesiz dış arızalarda algoritma, negatif bileşen aşırı akım rölesinin görevi yerine getirerek, gecikmeli açma komutu vermiş olur.

3. BİLGİSAYAR SİMÜLASYONLARI

Geliştirilen koruma algoritmasının farklı arıza ve çalışma durumlarındaki performansını incelemek amacıyla bilgisayar simülasyonları yapılmıştır. İncelenen sisteme 11 kV gerilimli, 12.5 MVA gücünde, 0.8 güç faktörülu bir generatör ile 12.5 MVA gücünde 0.8 güç faktörülu yük kullanılmıştır. Elektrik güç sistemi ise gücü 250 MVA olan bir generatör ile modellenmiştir. Simülasyon çalışmaları EMTP programıyla yapılmış olup, generatörler için 59 nolu model kullanılmıştır [14].

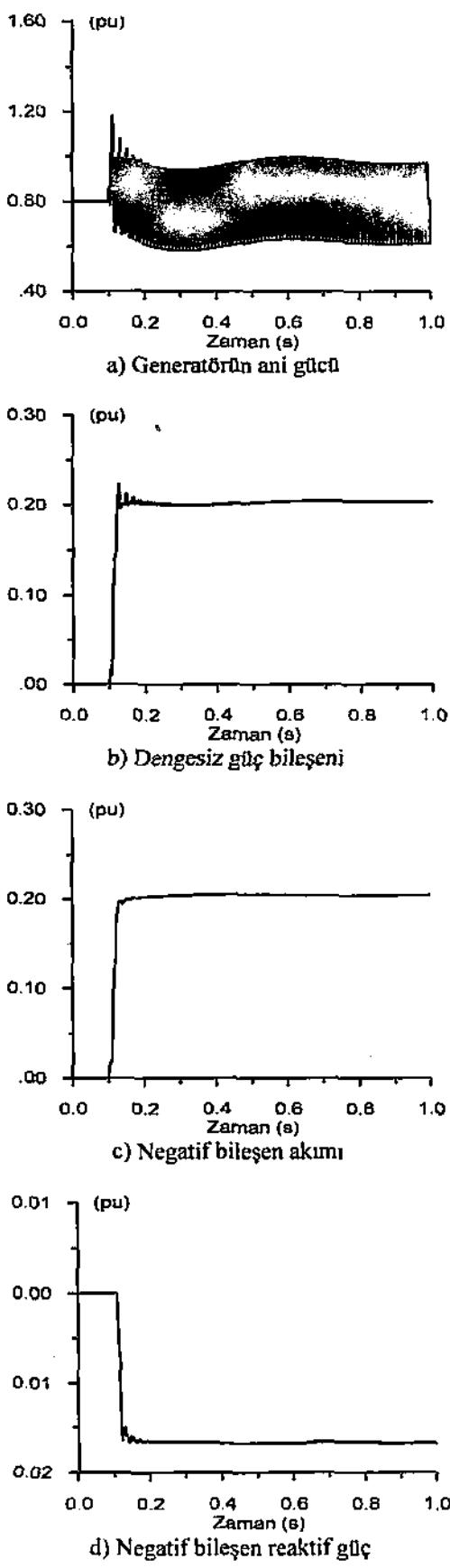
Simülasyon süresi 1s alınmış ve arıza veya anormal çalışma durumunun başlangıç anından 100ms sonra ortaya çıktıgı varsayılmıştır. Bozucu etki sonrası incelenen süre içerisinde generatörlerin otomatik gerilim regülatörleri ile hız regülatörlerinin devreye girmediği kabul edilmiştir. Dengesiz güç bileşeninin %1'den büyük olduğu durumda arızanın ortaya çıktıgı kabul edilmiştir. İncelenen generatör için K değeri 10 olarak alınmıştır.

Şekil 1'de generatörün A fazı sargasının kopması durumu görülmektedir. Arıza dengesiz bir arıza olduğundan, generatörün ani güçünde 100 Hz'lik salınımalar oluşmuştur. Negatif bileşen reaktif gücün pozitif olmasıyla arızanın generatörün içinde olduğu anlaşılmıştır. Geliştirilen koruma algoritması arıza başladıkten 13.3 ms sonra açma komutu vermiştir.



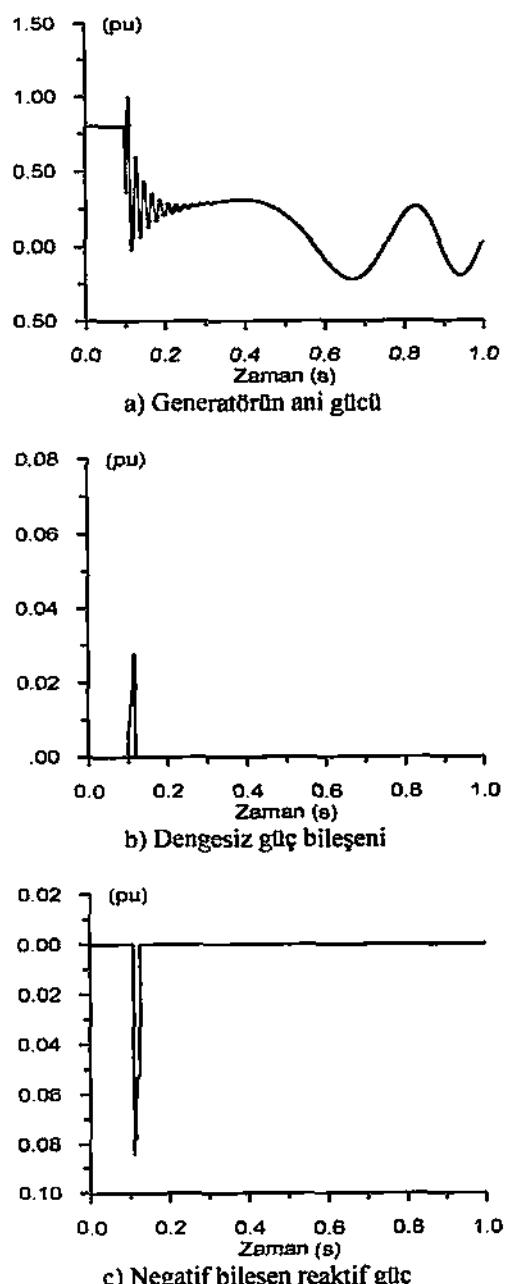
Şekil 1. Generatörün A fazı sargasının kopması.

Generatörün dengesiz yüklenmesi durumu Şekil 2'de verilmiştir. Dengesizlik oranının % 20 olduğu dengesiz güç bileşeninden anlaşılmaktadır. Dengesiz güç bileşeni ile negatif bileşen akımının birbirine eşit olduğu şekilde görülmektedir. Bu da matematiksel bağıntılar ile simülasyon çalışmalarının uyumu göstermektedir. Negatif bileşen reaktif gücün negatif olmasıyla dengesizlik kaynağının generatörün dışında olduğu anlaşılmıştır. Algoritma bu çalışma durumunda 250s sonra açma komutu verecektir.



Şekil 2. Generatörün dengesiz yüklenmesi.

Şekil 3'de generatör dışında üç fazlı kısa devre arızası durumu görülmektedir. Arıza başlangıcından geçici süre içerisinde ani güçte 100 Hz'lik salınımalar ortaya çıkmış, daha sonra bu salınımalar kaybolmuştur. Negatif bileşen reaktif gücün geçici süre içerisinde negatif olmasıyla arızanın generatör dışında olduğu anlaşılmıştır. Algoritma dış arızalarda geçikmeli çalıştığından ve 100 Hz'lik salınımalar arıza başlangıcından çok kısa bir süre sonra ortadan kalktığundan, algoritma bu arıza durumunda açma komutu vermeyecektir.



Şekil 3. Üç fazlı dış arıza durumu.

4. SONUÇ

Bu çalışmada,generatorları simetrik olmayan arızalar ile dengesiz yüklenmelere karşı korumak için yeni bir dijital koruma algoritması geliştirilmiştir. Geliştirilen koruma algoritması generatorların çıkış ucundan ölçülen üç fazlı ani güçteki sinüsoidal salınımların genliği yardımıyla sistemdeki dengesizliğin derecesini belirlemektedir.

Koruma algoritması, sarım kısa devresi arızası dahil, simetrik olmayan tüm arızalar ile dengesiz çalışma durumlarını algılamaktadır. İç arızalarda bir periyottan daha kısa sürede, dış arızalarda veya dengesiz çalışmalarda, dengesizlik derecesine bağlı olarak, gecikmeli açma komutu vermektedir.

Geliştirilen koruma algoritması için yalnızca generatör çıkışından ölçülen herbir fazın gerilimi ile akımına gereksinim vardır. Bu gereksinimler genellikle diğer tüm koruma röleleri için de geçerli olduğundan, bu koruma algoritması çok fonksiyonlu generatör koruma rölesiinde kolaylıkla kullanılabilir.

KAYNAKLAR

- [1] Horowitz, S.H. and Phadke, A.G., "Power System Relaying". John Wiley & Sons Inc., New York, 1993.
- [2] Sachdev, M.S. and Wind, D.W., "Generator Differential Protection Using Hybrid Computer". IEEE Trans. on PAS-92, no. 3, pp. 2063-2072, 1973.
- [3] Griffin, C.H., Pope, J.W., "Generator Ground Fault Protection Using Overcurrent, Overvoltage, and Undervoltage Relays", IEEE Trans. on PAS-101, no. 12, pp. 4490-4501, 1982.
- [4] Pope, J.V., "A Comparison of 100 % Stator Ground Fault Protection Schemes for Generator Stator Windings". IEEE Trans. on PAS-103, no. 4, pp. 832-840, 1984.
- [5] Dash, P.K., Malik, O.P., Hope, G.S., "Fast Generator Protection Against Internal Asymmetrical Faults". IEEE Trans. on PAS-96, no. 5, pp. 1498-1505, 1977.
- [6] Sidhu, T.S., Sunga, B., Sachdev, M.S., "A Digital Technique for Stator Winding Protection of Synchronous Generators". Electric Power System Research vol. 36, pp. 45-55, 1996.
- [7] Redfern, M.A., Usta, Ö., Fielding, G. and Walker, E.P., "Power Based Algorithm to Provide Loss of Grid Protection for Embedded Generation". IEE Proceedings on Gen. Trans., vol. 141, pp. 640-646, 1994.
- [8] Redfern, M.A., Barrett, J.I. and Usta, Ö., "A New Microprocessor Based Islanding Protection Algorithm for dispersed storage and generation units". IEEE Trans. on PWRD, vol. 10, 1249-1254, 1995.
- [9] Redfern, M.A., Checksfield, M.J., "A New Pole Slipping Protection Algorithm for Dispersed Storage and Generation Using the Equal Area Criterion". IEEE Trans. on PWRD vol. 10, no. 1, pp. 194-202, 1995.
- [10] Redfern, M.A., Checksfield, M.J., "A Study into a New Solution for the Problems Experienced with Pole Slipping Protection". IEEE Trans. on PWRD vol. 13, no. 2, pp. 394-405, 1998.
- [11] Usta, Ö., Bayrak, M., "A New Digital Algorithm for the Protection of Synchronous Generators Against Unbalanced Fault Conditions". Large Engineering Systems Conference on Power Engineering, Halifax, Canada, 1999.
- [12] Usta, Ö., and Bayrak, M., "A New power-based digital algorithm for generator protection". IEEE Power Engineering Letters, Power Engineering Review, No.2, pp. 49-52, 2000.
- [13] Bayrak, M., Usta, Ö., "Instantaneous Power in Unbalanced Three Phase Systems". International Conference on Electrical and Electronics Engineering, 1-5 December, Bursa, 1999.
- [14] Leuven EMTP Center, 1987. Alternative Transient Program Rule Book, LEC, Belgium.